

Спосіб керування багатодвигунним тяговим електроприводом, до складу якого входять тягові перетворювачі, тягові електродвигуни та редуктори, при роботі з частковим навантаженням у режимах тяги та електродинамічного гальмування, полягає у зміні кількості працюючих електродвигунів багатодвигунного тягового електропривода. При визначенні кількості працюючих електродвигунів, система керування багатодвигунним тяговим електроприводом враховує ККД тягового електропривода та фактор зчеплення коліс з рейками. Система керування розраховує ККД тягового електропривода для кількості електродвигунів від загальної кількості електродвигунів багатодвигунного тягового електропривода до найменшої їх кількості. Система керування визначає з урахуванням фактора зчеплення коліс з рейками, вибирає кількість електродвигунів, яка відповідає найвищому ККД тягового електропривода при заданому факторі зчеплення коліс з рейками. Здійснює формування керуючих сигналів для навантаження вибраної кількості працюючих електродвигунів до рівня потужності, яку визначила система керування. Решту тягових електродвигунів багатодвигунного тягового електропривода відключають.