

Автономна система нейромережевого виявлення підземних об'єктів на основі електромагнітних сенсорів містить мобільну платформу, на якій послідовно розташовані та електрично з'єднані модуль електромагнітних сенсорів, виконаний у вигляді індукційного датчика та георадара з робочою частотою 450 МГц, модуль попередньої обробки сигналів та модуль аналізу даних, що містить обчислювальний блок та енергонезалежну пам'ять з параметрами нейромережевого класифікатора. Модуль аналізу даних електрично з'єднаний із блоком керування рухом мобільної платформи та з модулем збереження і візуалізації результатів. Електричні з'єднання виконані за схемою: модуль електромагнітних сенсорів - модуль попередньої обробки сигналів - модуль аналізу даних з відгалуженням від модуля аналізу даних до блока керування рухом і до модуля збереження і візуалізації результатів. Між модулем аналізу даних і блоком керування рухом виконано зворотний електричний зв'язок.